

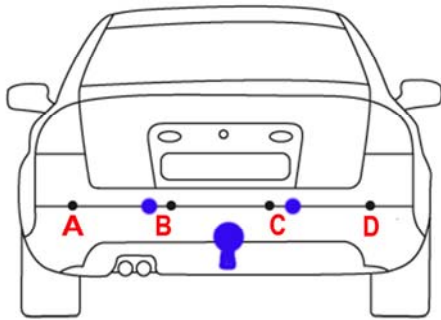
Einbau-Tipps für lageunabhängige Sensoren.

(PS4-L, PS4-Dx, PS4-SP1x, PS4-SP2, PS8-LCDx, PDC4-WL)

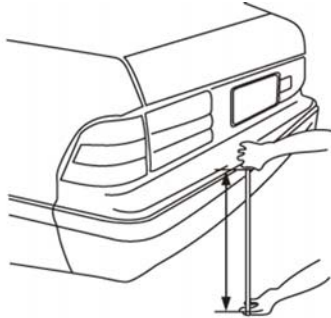
In schwarzer Schrift die offizielle Version für die zugesicherte Funktion. Empfohlen!

In blauer Schrift, das was möglich ist, wenn man Abstriche bei Reichweite und Abdeckung macht.

Bei einigen Fahrzeugen kann es zu extrem langen Einbauzeiten kommen, da zuerst die richtige Position für die Sensoren gefunden werden muß.

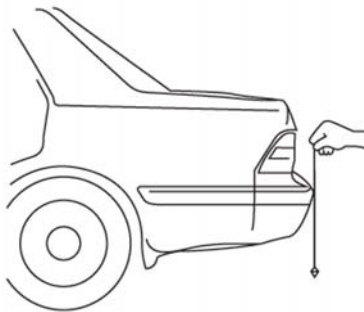


Die Sensoren müssen in einer waagerechten Linie eingebaut werden. **Empfohlen!**



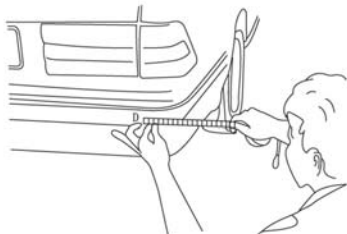
Der ideale Abstand zur Straße sollte zwischen 50 und 80cm sein. **Empfohlen!**

Dieser kann durch aufwendige Justage der Sensoren unterschritten werden. Einige Kunden haben die Sensoren unter 30cm Höhe eingebaut.

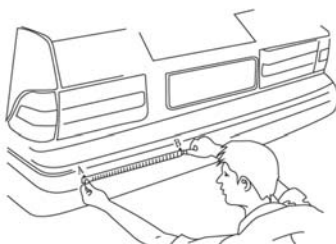


Immer senkrecht zur Straße, ohne störende Anbauteile wie AHK oder Fahrradträger. **Empfohlen!**

Durch größeren Abstand der mittleren Sensoren oder durch wegrehen der Sensoren aus der Mitte, kann ein Raum für die AHK geschaffen werden, der nicht sensiert wird.



Die besten Ergebnisse erhalten Sie, wenn der Abstand der Sensoren A und D zur Ecke zwischen 8 - 13cm liegt. **Empfohlen!**

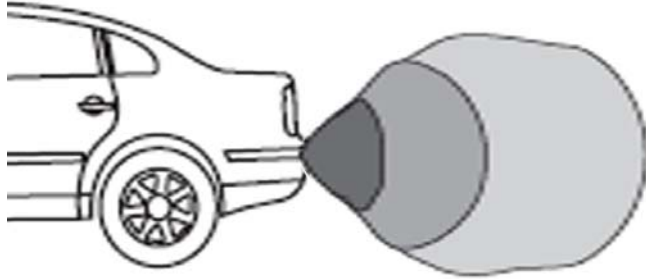


Die Positionen für die Sensoren B und C sind im Abstand $\frac{1}{3}$ L von Sensor A, bzw. D anzuzeichnen. **Empfohlen!**

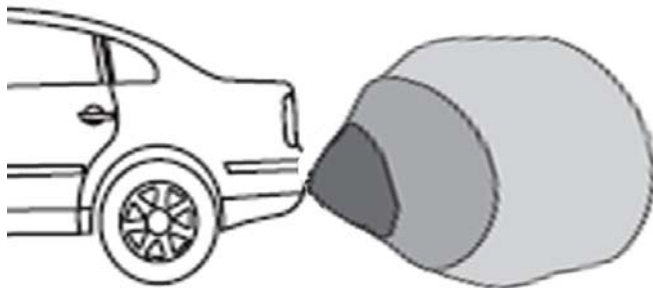
Abweichend bei AHK-Einbau

Justierung bei niedrigeren Fahrzeugen.

Bei einigen Fahrzeugen kann es zu extrem langen Einbauzeiten kommen, da zuerst die richtige Position für die Sensoren gefunden werden muss.



Normallage bei minimaler Einbauhöhe
40cm vom Boden.
Empfohlen!

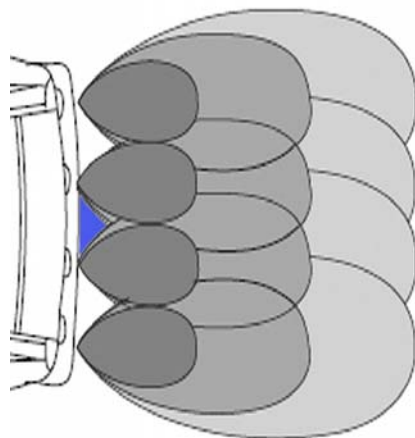


Sensor leicht nach oben geneigt bei
niedrigerem Fahrzeug. Die Reichweite
ändert sich je nach Stärke der Neigung!



Justierung bei Fahrzeugen mit starrer AHK

Bei einigen Fahrzeugen kann es zu extrem langen Einbauzeiten kommen, da zuerst die richtige Position für die Sensoren gefunden werden muß.



Wollen Sie bei diesen System eine fest
eingebaute AHK verwenden, müssen
Sie die Sensierungslücke erweitern, in
dem Sie den Abstand zwischen Sensor
„B“ und „C“ vergrößern.